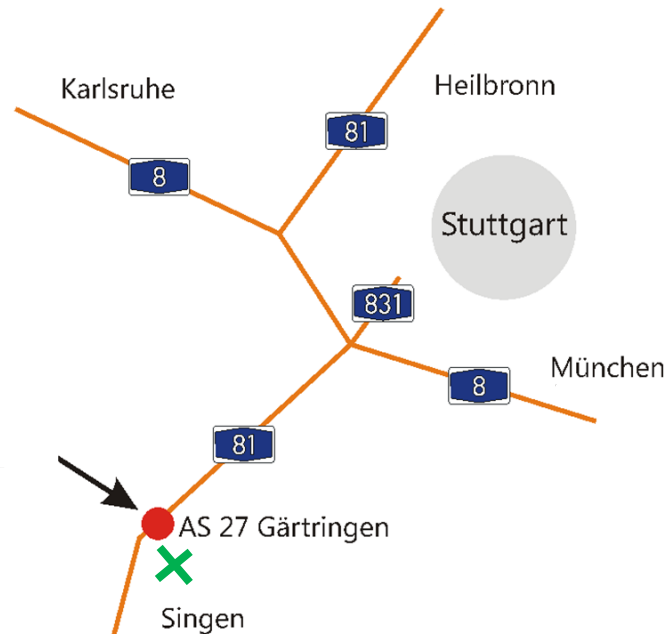


■ Nutzen

- Schnelles exaktes Positionieren in Z-Richtung
- Z-Positionierung des Roboters < 0,05mm
- Z-Positions-Bestimmung im TCP des Roboters
- Automatisches Kalibrieren
- Zum Ausgleich von Form- und Lagetoleranzen des Bauteils
- Zum exakten Vermessen von Positionen
- Zum exakten Auftrag von Klebstoffen
- Zum exakten Montieren von Teilen

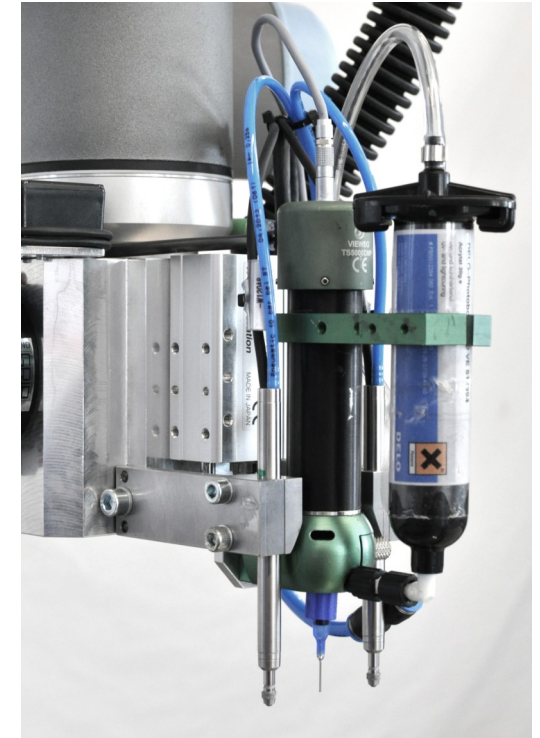
■ Anfahrt

- Gewerbegebiet am S-Bahnhof



■ FIPS - Leichtbauroboter

Sekundärpositionierung



Flexibel

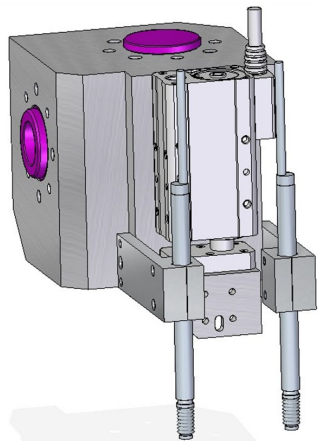
Intuitiv

Preisgünstig

Sicher



■ Konzept

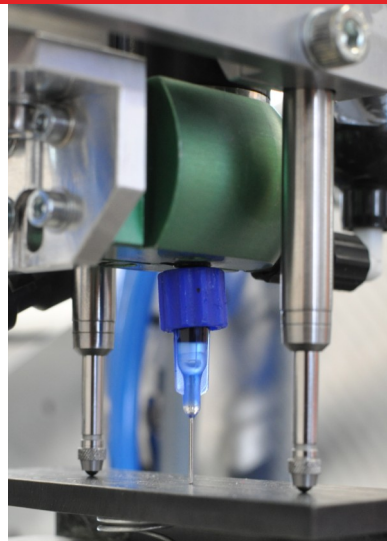


■ Mess—Positionierkopf

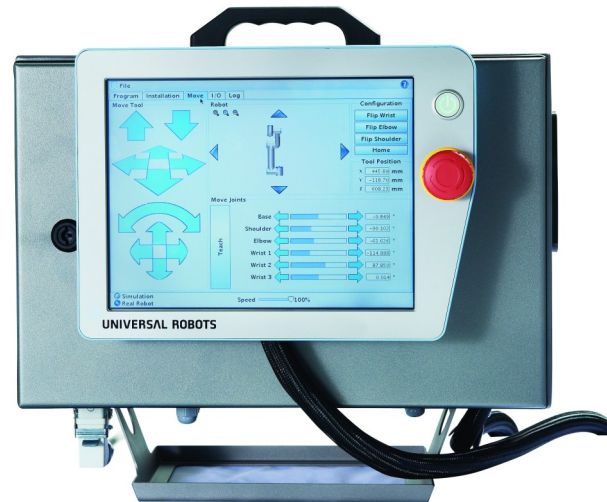
■ Technik



■ FIPS UR5 Leichtbauroboter



■ Kalibriervorrichtung



■ Einfache Bedienung und Programmierung
über das 12" Touchbedienfeld

■ Technische Daten:

Roboter - Daten

Arbeitsradius	850 mm
Tragfähigkeit	5 kg
Wiederholungsgenauigkeit	+/- 0,1 mm
Gewicht	18 kg
Controller Maße	450x300x225
Spannungsversorgung:	230V/50HZ
I/O Ports im Controller:	
10 digital Ein /- Ausgänge,	24V DC
4 analog Ein, 2 analog Ausgänge	

Sekundärpositionierung

Messbereich	2-10 mm
Genauigkeit (% des Messwerts):	0,5 - 0,7%
Messkraft	0,01 - 0,05 N
Absolutgenauigkeit in Z-Richtung	<0,05mm
2 Digitale Automatik-Messtaster (pneumatisch)	